(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(43)公開日 平成13年7月3日(2001.7.3)

(51) Int.Cl. [†]	識別記号	F I	テーマコード(参考)
B 2 3 D 55/08		B 2 3 D 55/08	H 3C040

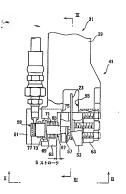
装查额求	未請求	酵水項の数3	Ωī	(4 R B)	٦

(21)出願番号	特類平11-363396	(71)出顧人 595051201
(22)出版日	平成11年12月21日(1999, 12, 21)	株式会社アマダエンジニアリングセンター
(22)(11)(41)	十成11年12月21日(1999, 12, 21)	神奈川県伊勢原市石田350番地
		(71)出版人 390014672
		株式会社アマダ
		神奈川県伊勢原市石田200番地
		(72)発明者 中野 孝治
		神奈川県平塚市御殿4-8-8
		(72)発明者 佐藤 正弘
		神奈川県秦野市鶴巻1818-14
		(74)代理人 100083806
		弁理士 三好 秀和 (外8名)
		Fターム(参考) 30040 AA16 BB12 CC14 DD17 DD18
		DD20

(54) 【発明の名称】 帯鋸盤

(57)【要約】

「課題」 中間級別ガイドのガイド路への希望刃の出入 りをスムーズに行うと共に帯級列を確実に挟持する。 【解決予段】 中間観別ガイド31に推翻別23 が被削 材に切り込む方向に対して反対方向一移動可能かの先端 動のガイド部11律報別から観知で値である。この中 問鑑別ガイド310先端部のガイド部41は、帯観別を 厚み方向から挟持する第1、第2銀別挟持部材53,57 の少なくとも一方の銀刃採件部材57が始力の銀刃挟押 財材58に対して、第1、第2銀刃 挟持部材53,57の間を開放する上により、第1、第2 東3万以持帯材53,57の間のら離脱した常線別な 第2級別技持部材53,57の間から離脱した常線別は 第2級別技持部材53,57の間から離脱した常線別は 第3と解び押人、接対される。



【特許請求の範囲】

【請求項〕】 エンドレス状の常総列を採削する駆動ホ イールと後動ホイールとを回転自在に共向しか一級削材 は切り込む方向一移動自在と総別ハウシングに前に常郷 刃をガイドするガイド部を先端部に備えた 2つの鑑刃ガ イドを設け、前辺2つの鑑刃ガイドの間において前腔帯 郷別をガイドするガイド部を先端部に備えた中間範別ガ イドを設けてなる部級解において、

前記中即館刃ガイドを帯館刃が絃削材に切り込む方向に 対して反対方向・制記館刃小のジングに対して移動可能 かった気密のガイドのを光確別から創度可能に対け、こ の中間報刃ガイドの先端部のガイド部を、宿郷刃を厚み 方向から挟持する第1、第2線刃挟持部材とから構成 し、この第1、第2線刃挟持部材の間から節説した情態 労を再び第1、第2線刃挟持部材の間に構み、挟持すべ く少なくとも第1線刃挟持部材を第2線刃挟持部材に対 して間間自在な間間移動手段を設けてなることを特徴と て者階級と

【請求項2】 前記期閉移動手段が前記第1銀刃挟持部 材制に第1銀刃挟持部材を第2銀刃挟持部材に向けて進 担駆動せしめる往復自在な流体圧シリングを設けてなる ことを特徴とする請求項1配載の番級艦。

【請款項3】 前窓周間整線手段が前距第1 総刃技枠部 材御に第1 線刃技件部材を第2 縦刃技件部材に向けて前 進又は後退駆動せしめる原体圧シリングと、この液体圧 シリングの前進又は後退方向に抗して第1 線刃技学部材 を押圧する付勢手段と、を使けてなることを特徴とする 請求項1 記載の存储盤。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、帯解刃をガイド する2つの線刃ガイドを備えると共にこの2つの線刃ガ イド間に前記帯線刃をガイドする3つ目の中間線刃ガイ ドを備えた帯線盤に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、帯鋸盤としての例えば模型帯鋸盤 の構成は、図9に示されている構成のものが一般的であ ス

【0003】 ナなわち、模型常額整101は、朝状の基 古103を備え、この基合103には被削材Vの一例と ≪ して例えば比影像を支持するためのワークテーブル10 5が設けられており、被削料Vをワークテーブル105 上の所注位置に固定するために、ワークWの位質基準と なる選定バイス107と、この固定バイス107に対し て接対電板する左右方向、移動可能な移動バイス109 が設けられている。

【0004】基合103にはヒンジシャフト111を介 して上下方向に揺動自在な総別ハウジング113が設け られている。この総別ハウジング113を揺動させるた めに、基台103の適宜位置には昇降シリンダ115が 50 2 設けられており、この昇降シリング115から上方向へ 突出自在なピストンロッド117は線刃ハウジング11 3の適宜位置に連結されている。

【0005】 銀刃ハウジング113内には駆動ホイール 119と後動ホイール121が回転自在に設けられてお り、この駆動、後動ホイール119,121にはエンド レス状の帯銀刃123が掛回されている。そして、駆動 ホイール119はモータ等の回転駆動装置(医示省略) に減動減差もないる。

【0006】ワークテーブル105に支持された契約材 州に対して、常線到123の市先方向をほぼ発症に保持 するために、競別ハウジング113に取付けたガイド部 材としてのガイドバー125には、位度固定された一方 の搬別ガイドである間度能別ガイド127と、この確定 総別ガイド127に接近、機反する左右方向へ移動可能 た地位の解別ガイドである移動解別ガイド129が設け されている。

【0007】また、固定維刃ガイド127と移動総刃ガイド129との間には、ガイドバー125に位置関節可

・ 能に支持をおた中間報別ガイド131が設けられており、この中間報別ガイド131は再降移動自在に設けられており、での中間報別ガイド131な円路別位位しており、中間親別ガイド131の下端のガイド部133はより帯解別123が接待されて案内支持されている。このガイド部133は帯線別123の総厚に対して適当なクリアランスを持った固定請求のガイドである。

[0008] したがって、一対の間定バイス107と移 助バイス109により被削材Wがワークテーブル105 の所定位置に同定される。回転駆動装置の駆動により駆 動、従動ホイール119,121が回転されて帯線到1

[0009] この切断加工に伴って総刃ハウジング11 3が下方向へ揺動されていくと、中間級力ガイド131 の下端が較前材Wの上面に当接して下降動作が停止する が、さらに切断加工が続行されて鰯刃ハウジング113

が、さらに切断加工が統行されて総刃ハウジング113 は下降されるので、図9に示されているように帯総刃1 23は中間総刃ガイド131の下端のガイド部133か ら抜けていく。

[0010] 切断加工終了後、昇降シリンダ115の作 動により競別ハウジング113が上昇するとき、管轄別 123は中間鑑別ガイド131の下端のガイド部133 小挟持されるように戻り、総別ハウジング113が上昇 端で停止する。

[0011]

50 【発明が解決しようとする課題】ところで、従来の模型

都盤整 10 1においては、切断加工時に帯総刃 12 3 が 中間緩刃ガイド 13 1のガイド部 13 3 から抜けて、切 断加工能子後に近びガイド部 13 3 が展ろうとすると き、中間線刃ガイド 13 1 のガイド郡 13 3 が設定諸式 であるので、戻ることができずに引っかかり、中間線刃 ガイド 13 1 の金体を押し上げたり、あるいは市線刃 1 2 3 8 体が地の限定線刃ガイド 12 7 と移動線刃ガイド

3

【0012】中間錦刃ガイド131のガイド第133の 諸福を広くすれば上記のようなトラブルが改善されるの 10 であるが、この場合は逆に中間錦刃ガイド131として 機能していないことになる。

129から抜けてしまうという問題点があった。

【0013】本発明は上述の問題を解決するためになされたもので、その目的は、中間総刃ガイドのガイド部への指総刃の出入りをスムーズに行うことと依頼刃を確実に挟持する中間総刃ガイドの機能とを両立させ得る帯離盤を提供することにある。

[0014] 【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に請求項1によるこの発明の帯鋸盤は、エンドレス状の 20 帯縄刃を掛回する駆動ホイールと従動ホイールとを回転 自在に支持しかつ被削材に切り込む方向へ移動自在か解 別ハウジングに前記搭鋸刃をガイドするガイド部を先端 部に備えた2つの鋸刃ガイドを設け、前記2つの鋸刃ガ イドの間において前記帯鋸刃をガイドするガイド部を先 **端部に備えた中間鋸刃ガイドを設けてなる帯鋸盤におい** て、前記中開鋸刃ガイドを帯鋸刃が被削材に切り込む方 向に対して反対方向へ前記鋸刃ハウジングに対して移動 可能かつ先端部のガイド部を搭鑑刃から離脱可能に設 け、この中間銀刃ガイドの先端部のガイド部を、帯線刃 30 を厚み方向から挟持する第1、第2銀刃挟持部材とから 構成し、この第1、第2縮刃挟持部材の間から離脱した 帯網刃を再び第1、第2個刃挟持部材の間に挿入・挟持 すべく少なくとも第1 郷刃挟持部材を第2 郷刃挟持部材 に対して開閉自在な開閉移動手段を設けてなることを特 徴とするものである。

(0015] したかって、希認列は常時は2つの銀河ガイドと中間観刃ガイ下の先端部の第1,第2銀刑政特部 材とにより狭窄されているので、希部列は被削料に対して過度に案例されて安定した状態で切り込まれる。切断 加工時に中間観刃ガイドの光端部のガイド部が被削材に 当接するので、希部列がもいた逆削材を切り込む方向に 移動するのに伴って祝郷列が中間銀刃ガイドのガイドのガイドのカ・ち扱送される、即断加工杯で呼に、少なくとも第1銀 列決特部材が移動して第1,第2銀列投検部材の開が広く間けられるので、希郷列が現位置に発展するときに希報列は第1,第28到7時間の一へ入本一式上環入される。その後、少なくとも第1銀列状体物材が移動して 希臘別が第1,第2銀列状体が対して

項1記載の帯線盤において、前記開閉移動手段が前記第 1 鉱刃挟持部材制に第1 鉱刃挟持部材を第2 鉱刃挟持部 材に向けて進進駆動せしめる径後自在な流体圧シリンダ を設けてなることを特徴とするものである。

【0017】したがって、第1銀刃挟持部材は往復動自 在な液体圧シリンダにより第2銀刃挟持部材に向けて容 易に開閉される。

【0018】請求項3によるこの発明の帯線盤は、請求 項1記載の帯線盤において、前記開閉移動手段が前記第 0 1 総刃挟持部材側に第1 総刃挟持部材を第2 総刃挟持部

材に向けて前進又は後進駆動せしめる流体圧シリンダ と、この流体圧シリンダの前進又は後退方向に抗して第 1 総刃挟特部材を押圧する付勢手段と、を設けてなるこ とを特徴とするものである。

[0019] したがって、第1縮刃挟控部材は常時は付 勢手段により第2線刃挟控部材に向けて前進又は後退す る方向に付勢されているが、流体圧シリングを一方向に 制御するだけで容易に第1線刃挟控部材が第2線刃挟持 部材に向けて容易に開閉される。

0 [0020]

【発明の実施の影響】以下、この発明の実施の形態を図 面を参照して詳細に限明する。なお、需能をとして模型 情報整を採用したが、この機能に設定されるものではな く、整理機能等でも可能であり、模型機能線について は既に公かの構成のものであるため、評価を図示と説明 を省略する。また、裁切断材として本実施の形態では計 形類を対象として認明するが、例えば形形質などもよ く、上記材料に限定されるのではない。

[0021] 図4を参照するに、本実総の形態で使用される機震帯線盤1は、箱状の基合3を備え、の基合3には被削線がの一例として例えばは預線を使わするために、フーダークテーブル45が設けられていると共に、被削材Wをワークテーブル5上の所定位置に固定するために、フークルの位度基準となる固定パイス下と、この間定パイスに対して接近機度する左右方向(図4において左右方向)へ移動可能な移動パイスのお設けられている。
[0022] 基合3にはヒンジシャナト11を介して上

下方向に揺動自在な鑑別ハウジング13が設けられている。この競別ハウジング13を揺動させるために、基台 る。この競別ハウジング13を揺動させるために、基台 3の適宜位度には昇降シリング15が設けられており、 この昇降シリング15から上方向へ突出自在なピストン

この昇生とリング15から上方向へ突出自在なピストン ロッド17は郷刃ハウジング13の適宜位置に連結され ている。

【0023】 総別ハウジング13内には疑動ホイール1 9と戦動ホイール21が回転自在に設けられており、こ の駆動、従勤ホイール19、21にはエンドレス状の番 総刃23が禁団されている。そして、駆動ホイール19 はモーケ等の回転駆動装置(図示省路)に連動連結されている。

50 【0024】ワークテーブル5に支持された被削材Wに

【0025】上記構成により、一対の固定パイス7と移 10 動バイス9により被倒材Wがワークテーブル5の所定位 **器に固定される。回転駆動装置の駆動により駆動、従動** ホイール19、21が回転されて帯鋸刃23が走行駆動 される。 特殊シリング 15の作動により鋸刃ハウジング 13が下方向へ揺動される。 搭郷刃23は一対の固定網 刃ガイド27と移動鋸刃ガイド29とによって被削材W に対して備元が垂直に保持され案内され、この帯鋸刃2 3により被削材Wの切削加工(切断加工)が行われる。 [0026] 再び図4を参照するに、固定鋸刃ガイド2 7と移動鋸刃ガイド29との間には、ガイド部材として 20 のガイドバー25に位置調節可能に支持された中間銀刃 ガイド31が設けられており、この中間鋸刃ガイド31 によって帯録列23が案内支持されるものである。な お、中間銀刃ガイド31は、サーボモータ等の駆動モー タ33によって回転されるネジ棒35 (ボールネジ)の 回転により、ガイドバー25に沿って移動するように構 成されている。

【0027】上記の中間総刃ガイド31について、更に 詳細に説明すると、図5及び図6を参照するに、図5は 前途した図4に示されている被題帯蘇盤の中間総刃ガイ 30 ド31の部分を裏面側より見た図面である。

[0028] 図5を参属するに、中間鑑力ガイド31に は、ガイド部材としての得えばガイドルー25に沿って ガイドバー25の是単方向-移動自在な中間認力ガイド 木体37と、この中間銀力ガイド本体37内に上下方向 (ガイド部材に対して交流する方向) 一移動自在なガイ ド本体39とが構えられており、このガイド本体39の 先端部には搭銀力を実内支持するガイド部としての例え ば繋刃ガイド部は1が個をあれている。

[0029] 中間報別ガイド本体37は、ガイドバー2 40 5の長平方向に延伸して設けた微数のガイドレール43 に複数側のガイド45を介して左右方向・移動自在かつ 位置関節可能に設けられている。この中間銀列ガイド本 体37を移動せしめる駆動系としては、ガイドバー25 の昇冷リング15例に設けた駆動モーク33に悪態遊 結したネジ棒35がガイドレール43に平行して設けられ、このネジ棒35がガイドレール43に平行して設けられ、ごのネジ棒35に延合したナッド部科47が平開器 列ガイド本体37に一体的に設けられている。

【0030】上記構成により、駆動モータ33を駆動せ しめるとネジ棒35が回転し、このネジ棒35に螺合し 50

たナット部材47を介して中間総別ガイド本体37がガイドパー25に沿って左右方向へ移動位度決めされる。 [0031]が本体39の同僚には、中間線到ガイド本体37に設けた複数の上下方向のガイド49に係合したガイドレール51が上下方向へ延伸して設けられ、ガイド本体39は中間総別ガイド本体37に対して自重で上下移動自在となっている。

【0032】次に、本発明の実施の形態の主要部を構成 する中間魅刃ガイド31の下端に設けた鍋刃ガイド部4 1について詳しく説明する。

[0033] 図1、図23よじ図3を密閉するに、ガイ 本体39の下端に設けた部列ガイド部41は、帯鎖刃 23の厚ル方向から看銀刃23を挟持するために対向す 22の昭刃挟持部材とから構成されており、少なくと も一方の銀刃挟持部材が他方の銀刃挟料部材に対して間 関発動音に保護されている。

[0034] 銀別ガイド部41は、1つの銀別挟持部材 (第2銀別挟持部材)としての例えば固定則インサート 53がガイド本体39の下端に形成した清部55の一側 に例えば郊敷のボルトにより間穿きれており、この場宜

に対えに体験のルドドにより加速されており、この加速 側/インサート5-5 と対向して特徴の23 を快行報の う1:つの総列技労幣材 (第1 修列技符部材) としての例 よば移動側インサート5 7 が清晰5 5 の他側で強くられ ており、この移動側インサート5 7 は何えば途体圧作動 の小型シリング5 9 により音級対2 3 を挟持あるいは挟 対験的自在となっている。

【0035】小型シリング59のシリング本体61は、 ガイド本体39の清部55を形成する関1において左側 のガイド側計部63の外側に固定されており、この小型 シリンダ59のピストンロッド65はガイド側片部63 に設けた度適孔67に得細55内に突出されて "おうでこのピストシロッド65の光端に移動側インサー

ト57が一体的に螺着されている。
【0036】上部のガイド製片部63にはピストンロッド65の押圧力に抗して反対方向に付勢する付勢事段としての例えばコイルスプリング69を装着するバキ塩7 1 が設けられており、本実施の形態ではパキ塩7 1 内に 収納されたコイルスプリング69の中ゼストシロッド65が挿通するように構成されている。ピストンロッド65のほぼ中間には外側にフランジ節73が突波されている。サンロッド65のほぼ中間には外側にフランジ節73を介としてコイルスプリング69の付勢力により図1において左方向に常時付勢されている。つまり、移動側インサート57、対限変化ノンサート57の。

[0037]また、ガイド本体39の講師55の図1に おいて左便健節には段付き節75が形成されており、小 型シリング59のピストンロッド65のストロークと 範囲内では移動側インサート57の図1において上面が 泉付き節75の上壁面に搭動して象内される極度になっ

時付勢されている。

ている。

【0038】なお、固定例インサート53の一部又はガ イド本体39のガイド側片部63の下端は、図1に示さ れているように、常態においては帯鋸刃23の歯元より もワーク側へ先行するように突出されている。したがっ て、ワークWの切断が行われるときは、固定例インサー ト53の突出部又はガイド本体39のガイド側片部63 がワーク当接部をなして帯鋸刃23に先行してワークW に当接する構造である。

【0039】上記標成により、その作用としては、図6 を参照するに、中間銀刃ガイド本体37は固定銀刃ガイ ド27と移動鋸刃ガイド29とのほぼ中間位置にあり、 ガイド本体39は下路限に位置しており、ガイド本体3 9の下端部に備えた婚刃ガイド部41によって帯録刃2 3が挟持案内されている。

【0040】つまり、図1において小型シリンダ59の 加圧室 7 7 内に流体圧が供給されてピストンロッド 6 5 がコイルスプリング69の付勢力に抗して図1において 右方向に押圧されて移動するので、移動側インサート5 7が穩定側インサート53に接近して帯鋸刃23が移動 20 側インサート57と固定側インサート53とにより挟持 される。

【0041】なお、ピストンロッド65はフランジ部7 3がバネ室71の図1において左側の端面に当接して停 止するので、この停止位置の状態における移動側インサ ート57と固定側インサート53との間隔が帯鋸刃23 を強く押圧しない程度に予め設定しておくことが望まし

【0042】以上のように告鋸刃23が中間銀刃ガイド 31の鋸刃ガイド部41によって挟持案内されている状 30 態で、ワークWの切断を行うべく鋸刃ハウジング13が ワークWの方向へ下降すると、被削材WであるH形鋼の 一方のフランジ部が帯鋸刃23で切断される。鋸刃ハウ ジング13がさらに継続的に下降して切断加工が進んで いき、ガイド本体39の下部に備えた銀刃ガイド無41 の下端部が被削材Wのウエブ上面に当接すると、ガイド 本体39の下降動作がこのウエブ上面で停止する。

【0043】 鋸刃ハウジング13はさらに継続的に下降 して搭鋸刃23が固定鋸刃ガイド27と移動鋸刃ガイド 29と共に下降するので、ガイド本体39は帯鋸刃23 40 に対して相対的に上昇される。帯鋸刃23が更に下降し て被削材Wに切り込んでいくと、ガイド本体39がおち に相対的に上昇して帯鋸刃23がガイド本体39の銀刃 ガイド部41から離れてさらに下降する。

【0044】更に、ワークWの切断が進行して裕竭刃2 3が下降端に達して切断が終了すると、切断終了がセン サ (図示省略) によって検出され、帯鋸刃23は上昇に 移る。

【0045】このとき、ガイド本体39に設けた鋸刃ガ

ドバルブ等の切換パルブ (図示省略) により小型シリン ダ59の加圧室77の流体圧が排出されることにより加 圧室77の圧力が低下するので、ピストンロッド65は コイルスプリング69の付勢力により図1において左側 へ移動されるために、移動側インサート5.7が固定側イ ンサート53から離反してアンクランプ状態に開口され

8

【0046】網刃ハウジング13の上昇に伴って帯鍋刃 23が上昇すると、ガイド本体39は自重により搭銀刃 23に対して相対的に下降される。つまり、鰯刃ハウジ ング13が上昇してもガイド本体39の下端のガイド側 片部63と固定側インサート53の下端は被削材のウエ

プの上面に当接している状態にある。したがって、上昇 してきた荷鋸刃23はアンクランプ状態にある面インサ ート53,57の間へ容易に弦楽に挿入される。 【0047】帯鰕刃23が更に上昇すると、ガイド本体

39が下降限の位置で搭轄刃23が両インサート53, 57の間に挿入されている状態で錫刃ハウジング13と 共に上昇されることになる。そして、小型シリンダ59 の加圧室77内に流体圧が供給されることにより、帯録 刃23が両インサート53、57によって再び挟締され るようにクランプされて、次の切断作業が行われること

となる。 【0048】次に、中間艇刃ガイド31の他の実施の形 態について説明する。なお、前述した実施の形態と同一 機能を奏する構成部材には同一符号を付して説明を省略 する。

[0049] 図7を参照するに、移動側インサート57 は往復動自在な小型シリンダ79のピストンロッド81 に連結されて往復動可能に構成されている。小型シリン ダ79の加圧室83と背圧室85には電磁パルブ87に

より交互に流体圧が供給されるように制御される。 【0050】したがって、移動側インサート5.7 は小型 シリンダ79により他方の固定個インサート53に対し て容易に開閉できる。

【0051】なお、図1及び図7における実施の形態の 場合では、図1及び図7において右側が固定側インサー ト53で、左側が移動側インサート57として説明した が、この逆であっても構わない。

【0052】また、図8に示されているように、両方の 第1,第2級刃挟持部材としての両側インサートが移動 例インサート89で構成されても構わない。例えば、図 8においては両側インサート89が図7に示されている 移動側インサート57と同様に、往復動自在な小型シリ ンダ79のピストンロッド81に連結されて同期して往 復動可能に構成されており、2つの小型シリンダ79の 加圧室83と背圧室85には1つの電磁バルブ87によ り交互に流体圧が供給されるように制御される。

【0053】また、図1の移動例インサート57の駆動 イド部41の移動側インサート57は、何えばソレノイ so 機構としては、移動側インサート57がコイルスプリン

7

グ69の付勢力により常時固定倒インサート53に対し て開放される方向に付勢されているが、この逆に移動側 インサート57がコイルスプリング69の付勢力により 常時固定側インサート53に対して閉じられる方向に付 勢され、小型シリンダ59により上記のコイルスプリン グ69の付勢力に抗して開放する方向に制御されるよう に構成しても構わない。

【0054】上記のようなコイルスプリング69の付勢 カと小型シリンダ59との組合せでは、移動側インサー ト57は常時はコイルスプリング69の付勢力により他 10 方の認定側インサート53に向けて前進又は後退する方 向に付勢されているが、小型シリンダ59のピストンを 一方向に制御するだけで容易に移動側インサート57が 他方の固定側インサート53に対して容易に開閉自在と かる

【0055】また、図1、図7及び図8のいずれの場合 であっても、移動側インサート57,89の駆動機構と しては、図1における実施の形態の小型シリンダ59と コイルスプリング69による組合せによるもの、あるい は図7の家施の形態による往復動自在な小型シリンダ7 20 9によるものであっても構わない。

[0056]なお、この発明は前述した実施の形態に限 定されることなく、適宜な変更を行うことによりその他 の乾燥で実施し得るものである。

[0057]

[発明の効果] 以上のごとき説明より理解されるよう に、請求項1に係る発明によれば、帯鋸刃は常時は2つ の総刃ガイドと中間郷刃ガイドの先端部の第1、第2郷 3次持部材とにより挟持されているので、被削材に対し て垂直に窓内されて安定した状態の帯線羽により切り込 so むことができる。切断加工時に中間銀刃ガイドの先端部 のガイド部が被削材に当接するので、帯鋸刃が中間鋸刃 ガイドのガイド部から抜脱されるが、切断加工終了時 に、少なくとも第1鋸刃挟持部材を移動せしめて第1. 第2銀刃挟持部材の間を広く開けることができるので、 帯鋸刃が原位置に復帰する際には帯鋸刃を第1、第2鋸 刃挟持部材の間へスムーズに挿入でき、トラブルが生じ ない。その後、少なくとも第1銀刃挟持部材を移動せし めることにより搭鋸刃が第1、第2鋸刃挟持部材で帯鋸 刃を確実に挟持できる。

【0058】請求項2に係る発明によれば、往復動自在 な流体圧シリンダにより第1銀刃挟持部材を第2銀刃挟 持部材に向けて容易に開閉できる。

【0059】請求項3に係る発明によれば、第1銀刃挟

持部材は常時は付勢手段により第2個刃挟持部材に向け て前進又は後退する方向に付勢されているので、流体圧 シリンダを一方向に制御するだけで容易に第1 鎖刃挟持 部材を第2個刃挟持部材に向けて容易に開閉できる。 「関南の簡単な説明】

【図1】この発明の実施の形態に係る中間銀刃ガイドに 設けたガイド部の側面図である。

「図2 I 図1における矢視 I I - I I 総の底面図であ

[図3] 図1における矢視111-111線の断面図で ある。

【図4】この発明の実施の形態に係る帯鋸盤の1例とし ての模型帯鋸盤の正面図である。

【図5】中間鋸刃ガイド部分を示す背面説明図である。 【図6】作用説明図である。

【図7】この発明の他の実施の形態に係る中間銀刃ガイ ドに設けたガイド部の側面図である。

【図8】この発明の他の実施の形態に係る中間銀円ガイ ドに設けたガイド部の側面図である。

【図9】従来例を示し、一般的な模型複鍵解の正面図で ある。

【符号の説明】

1 模型搭総盤

5 ワークテーブル

13 鋸刃ハウジング

15 具格シリンダ

23 帯銀刃

25 ガイドバー (ガイド部材)

27 間定銀刃ガイド

2.7G 銀刃ガイド部 (ガイド部) 29 移動銀刃ガイド

296 銀刃ガモド部 (ガイド部)

31 中間鉄刃ガイド

41 紫刃ガイド部 (ガイド部)

53 固定側インサート (端刃挟持部材) 5 5 200 03

57 移動側インサート (総刃挟持部材)

59 小型シリンダ 63 ガイド側片部

69 コイルスプリング (付勢手段)

71 パネ室

79 小型シリンダ

83 加圧室

85 背圧室

